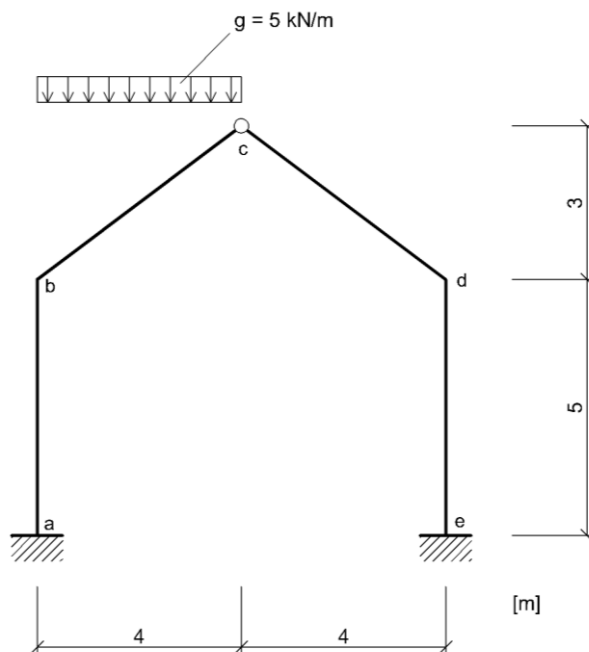


11. Příklad č. 11 – Staticky neurčitý rám

Zadání

Vykreslete průběhy vnitřních sil na staticky neurčité konstrukci podle obrázku. Použijte silovou metodu. Zanedbejte práci normálových a posouvajících sil. Průřezové charakteristiky jsou konstantní na celé konstrukci.



Obr. 11.1: Model konstrukce a zatížení

Řešení

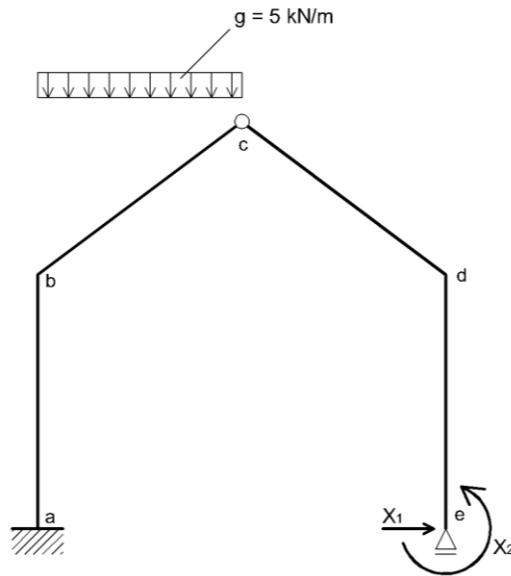
Konstrukce bude řešena silovou metodou. Konstrukce je dvakrát staticky neurčitá.

a) základní soustava vznikne odebráním vnějších vazeb

Základní soustava se vytvoří odebráním vazby proti vodorovnému posunu v bodě e a vazby proti pootočení v bodě e . Neznámá síla X_1 bude představovat vodorovnou reakci v bodě e a neznámá síla X_2 bude představovat momentovou reakci v bodě e . Deformační podmínky budou předepisovat nulový vodorovný posun v bodě e a nulové pootočení v bodě e .

$$u_e = \delta_1 = 0$$

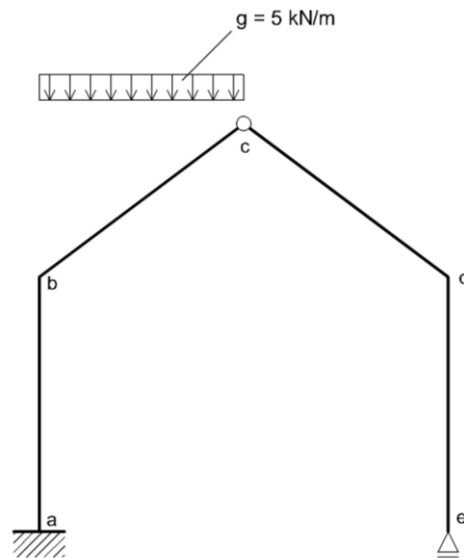
$$\varphi_e = \delta_2 = 0$$



Obr. 11.2: Základní staticky určitá soustava

Základní soustava se zatíží třemi zatěžovacími stavy.

Zatěžovací stav 0 – Původní zatížení



Obr. 11.3: Původní zatížení základní soustavy

Reakce vazeb

$$G = g \cdot 4 = 20 \text{ kN}$$

$$\sum F_{x,i}^P = 0 \quad R_{cx} = 0 \quad R_{cx} = 0 \text{ kN}$$

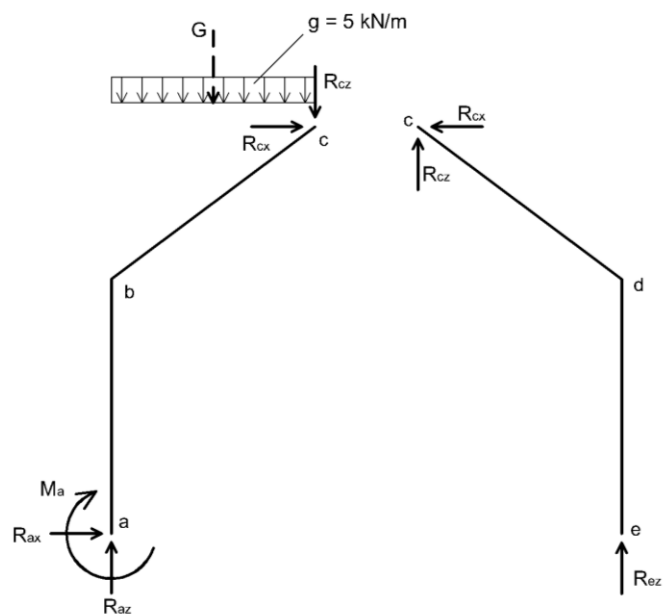
$$\sum M_{c,i}^P = 0 \quad R_{ez} \cdot 4 = 0 \quad R_{ez} = 0 \text{ kN}$$

$$\sum F_{z,i}^P = 0 \quad R_{ez} + R_{cz} = 0 \quad R_{cz} = 0 \text{ kN}$$

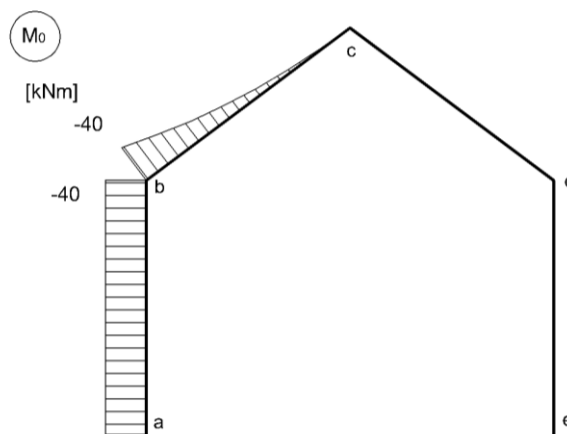
$$\sum F_{x,i}^L = 0 \quad R_{cx} + R_{ax} = 0 \quad R_{ax} = 0 \text{ kN}$$

$$\sum F_{z,i}^L = 0 \quad R_{az} - R_{cz} - G = 0 \quad R_{az} = 20 \text{ kN}$$

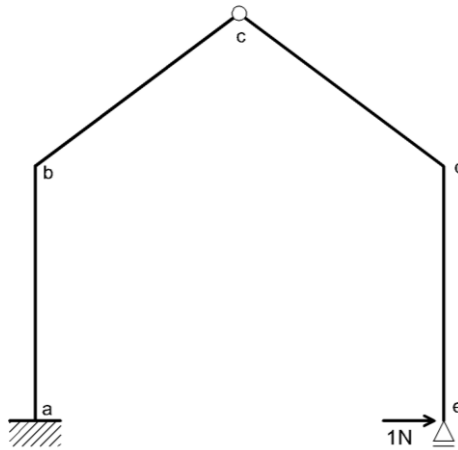
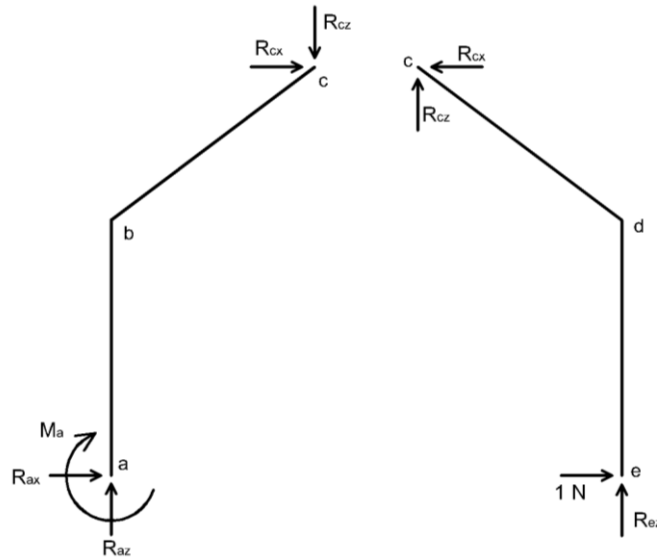
$$\sum M_{a,i}^P = 0 \quad M_a + R_{cz} \cdot 4 + R_{cx} \cdot 8 + G \cdot 2 = 0 \quad M_a = -40 \text{ kNm}$$



Obr. 11.4: Původní zatížení základní soustavy – reakce vnitřních a vnějších vazeb

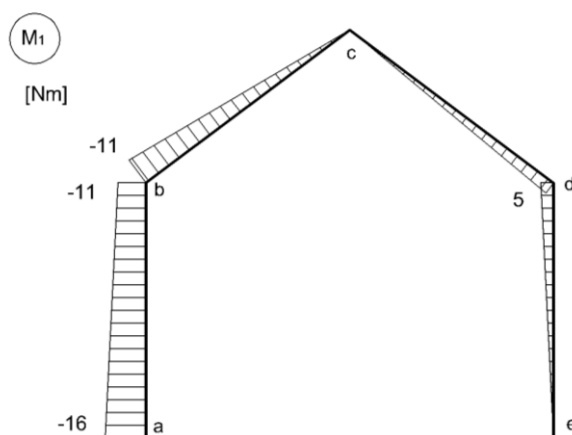
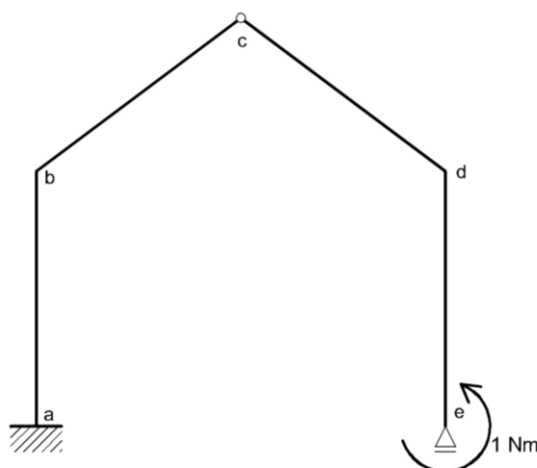
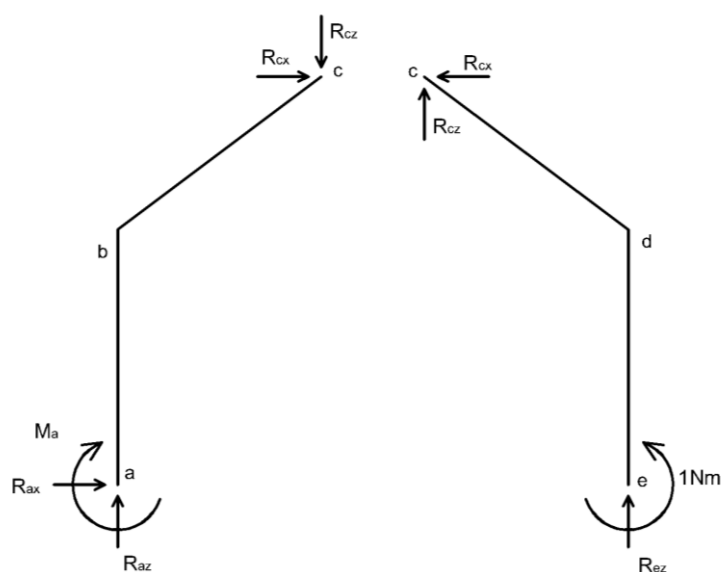


Obr. 11.4: Původní zatížení základní soustavy – ohybové momenty

Zatěžovací stav 1 – Jednotková síla ve směru neznámé síly X_1 Obr. 11.5: Zatížení základní soustavy jednotkovou silou ve směru X_1 Obr. 11.6: Zatížení základní soustavy jednotkovou silou ve směru X_1 – reakce vnějších a vnitřních vazeb

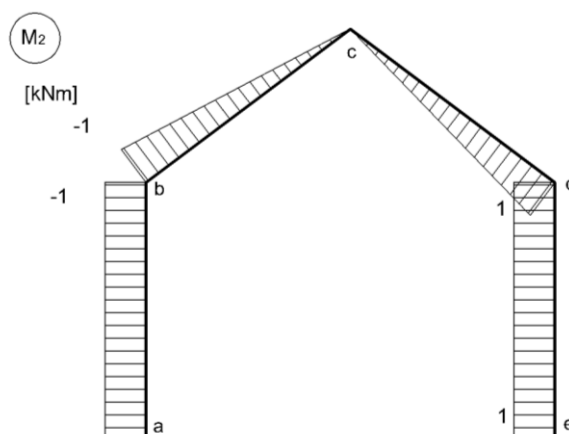
Reakce vazeb

$$\begin{array}{lll}
 \sum F_{x,i}^P = 0 & R_{cx} + 1 = 0 & R_{cx} = -1kN \\
 \sum M_{c,i}^P = 0 & 1 \cdot 8 - R_{ez} \cdot 4 = 0 & R_{ez} = 2kN \\
 \sum F_{z,i}^P = 0 & R_{ez} + R_{cz} = 0 & R_{cz} = -2kN \\
 \sum F_{x,i}^L = 0 & R_{cx} + R_{ax} = 0 & R_{ax} = 1kN \\
 \sum F_{z,i}^L = 0 & R_{az} - R_{cz} = 0 & R_{az} = 2kN \\
 \sum M_{a,i}^P = 0 & M_a + R_{cz} \cdot 4 + R_{cx} \cdot 8 = 0 & M_a = -16kNm
 \end{array}$$

Obr. 11.7: Zatížení základní soustavy jednotkovou silou ve směru X_1 - ohybové momenty**Zatěžovací stav 2 – Jednotková síla ve směru neznámé síly X_2** Obr. 11.8: Zatížení základní soustavy jednotkovým momentem ve směru X_2 Obr. 11.9: Zatížení základní soustavy jednotkovým momentem ve směru X_2 – reakce vnějších a vnitřních vazeb

Reakce vazeb

$$\begin{aligned}
 \sum F_{x,i}^P &= 0 & R_{cx} &= 0 & R_{cx} &= 0 \text{ kN} \\
 \sum M_{c,i}^P &= 0 & 1 + R_{cz} \cdot 4 &= 0 & R_{cz} &= -0,25 \text{ kN} \\
 \sum F_{z,i}^P &= 0 & R_{cz} + R_{cz} &= 0 & R_{cz} &= 0,25 \text{ kN} \\
 \sum F_{x,i}^L &= 0 & R_{cx} + R_{ax} &= 0 & R_{ax} &= 0 \text{ kN} \\
 \sum F_{z,i}^L &= 0 & R_{az} - R_{cz} &= 0 & R_{az} &= 0,25 \text{ kN} \\
 \sum M_{a,i}^P &= 0 & M_a + R_{cz} \cdot 4 + R_{cx} \cdot 8 &= 0 & M_a &= -1 \text{ kNm}
 \end{aligned}$$

Obr. 11.10: Zatížení základní soustavy jednotkovým momentem ve směru X_2 – ohybové momenty

Výpočet přemístění

$$\delta_{10} = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{2} (M_{a,1} + M_{ba,1}) M_{a,0} L_{ab} + \frac{1}{4} M_{bc,0} M_{bc,1} L_{bc} \right\}$$

$$\delta_{10} = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{2} \cdot (11 + 16) \cdot 40 \cdot 10^3 \cdot 5 + \frac{1}{4} \cdot 40 \cdot 10^3 \cdot 11 \cdot 5 \right\} = \frac{1}{EI} 3250 \cdot 10^3$$

$$\delta_{20} = \frac{1}{EI} \left\{ M_{a,1} M_{a,0} L_{ab} + \frac{1}{4} M_{bc,0} M_{bc,1} L_{bc} \right\}$$

$$\delta_{20} = \frac{1}{EI} \left\{ 1 \cdot 40 \cdot 10^3 \cdot 5 + \frac{1}{4} \cdot 1 \cdot 40 \cdot 10^3 \cdot 5 \right\} = \frac{1}{EI} 250 \cdot 10^3$$

$$\delta_{11} = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{6} M_{a,1} (2 M_{a,1} + M_{ba,1}) L_{ab} + \frac{1}{6} M_{ba,1} (2 M_{ba,1} + M_{a,1}) L_{ab} + \frac{1}{3} M_{bc,1} M_{bc,1} L_{bc} + \frac{1}{3} M_{dc,1} M_{dc,1} L_{cd} + \frac{1}{3} M_{de,1} M_{de,1} L_{de} \right\}$$

$$\delta_{11} = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{6} \cdot 16 \cdot (2 \cdot 16 + 11) \cdot 5 + \frac{1}{6} \cdot 11 \cdot (2 \cdot 11 + 16) \cdot 5 + \frac{1}{3} \cdot 11 \cdot 11 \cdot 5 + \frac{1}{3} \cdot 5 \cdot 5 \cdot 5 + \frac{1}{3} \cdot 5 \cdot 5 \cdot 5 \right\} = \frac{1}{EI} 1206,667$$

$$\delta_{12} = \delta_{21} = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{2} (M_{a,1} + M_{ba,1}) M_{a,2} \cdot L_{ab} + \frac{1}{3} M_{bc,1} M_{bc,2} \cdot L_{bc} + \frac{1}{3} M_{dc,1} M_{dc,2} \cdot L_{cd} + \frac{1}{2} M_{de,1} M_{de,2} \cdot L_{de} \right\}$$

$$\delta_{12} = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{2} \cdot (16 + 11) \cdot 1 \cdot 5 + \frac{1}{3} \cdot 11 \cdot 1.5 + \frac{1}{3} \cdot 5 \cdot 1 \cdot 5 + \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot 5 \cdot 5 \right\} = \frac{1}{EI} 106,667$$

$$\delta_{22} = \frac{1}{EI} \left\{ M_{a,2} M_{a,2} L_{ab} + \frac{1}{3} M_{bc,2} M_{bc,2} L_{bc} + \frac{1}{3} M_{dc,2} M_{dc,2} L_{cd} + M_{de,2} M_{de,2} L_{de} \right\}$$

$$\delta_{22} = \frac{1}{EI} \left\{ 1 \cdot 1 \cdot 5 + \frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 1 \cdot 5 + \frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 1 \cdot 5 + 1 \cdot 1 \cdot 5 \right\} = \frac{1}{EI} 13,333$$

Kanonické rovnice – deformační podmínky

$$\delta_{10} + \delta_{11} X_1 + \delta_{12} X_2 = 0$$

$$\delta_{20} + \delta_{21} X_1 + \delta_{22} X_2 = 0$$

$$1206,667 X_1 + 106,667 X_2 = -3250 \cdot 10^3$$

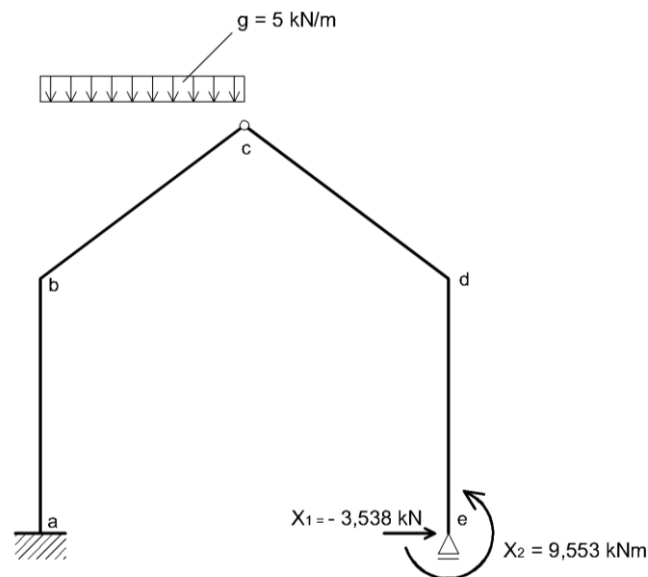
$$106,667 X_1 + 13,333 X_2 = -250 \cdot 10^3$$

Řešení

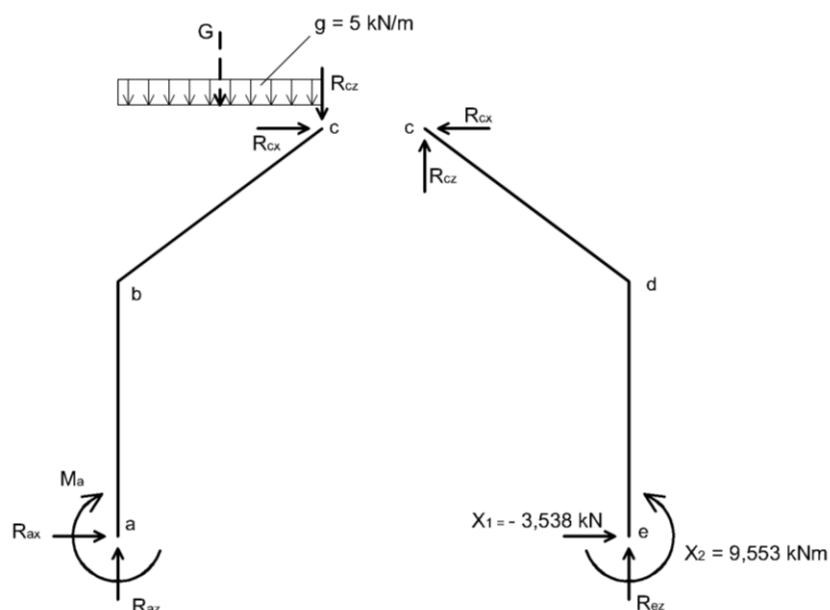
$$X_1 = -3,538 \cdot 10^3 \text{ N}$$

$$X_2 = 9,553 \cdot 10^3 \text{ N}$$

Výpočet vnitřních sil



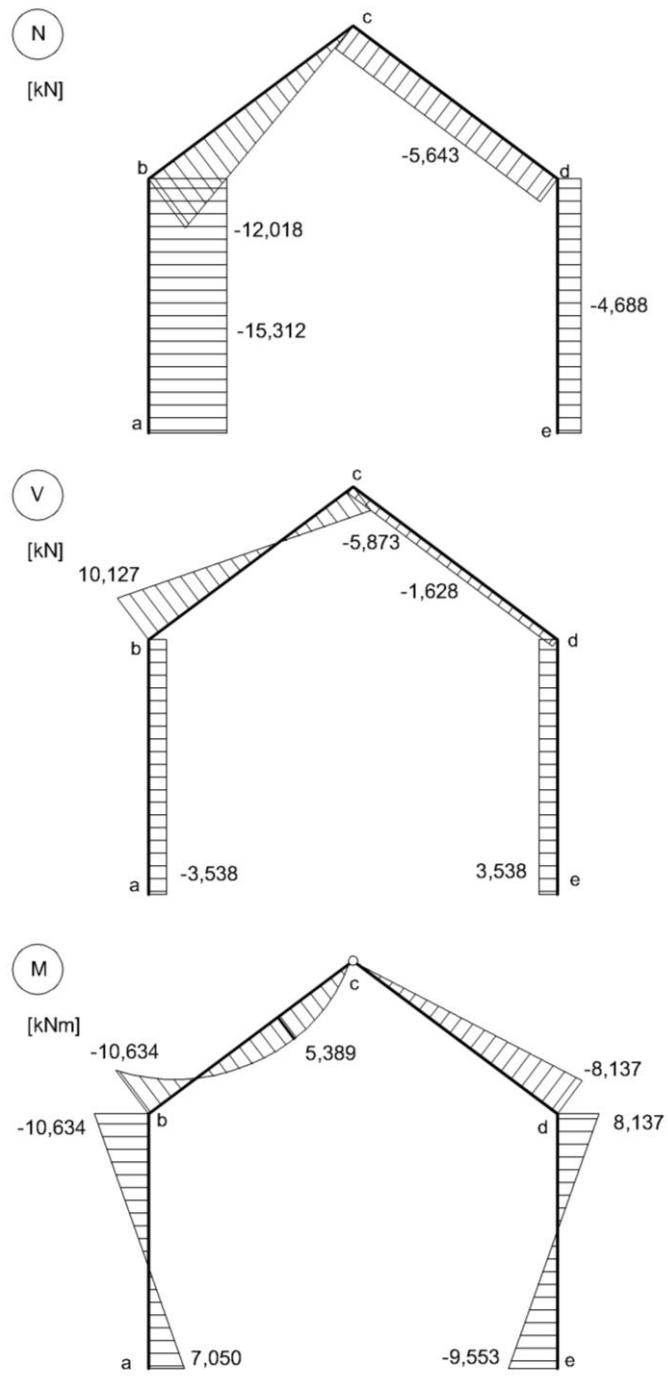
Obr. 11.11: Výsledné zatížení základní staticky určité soustavy



Obr. 11.12: Výsledné zatížení základní staticky určité soustavy - reakce

Výpočet reakcí vazeb

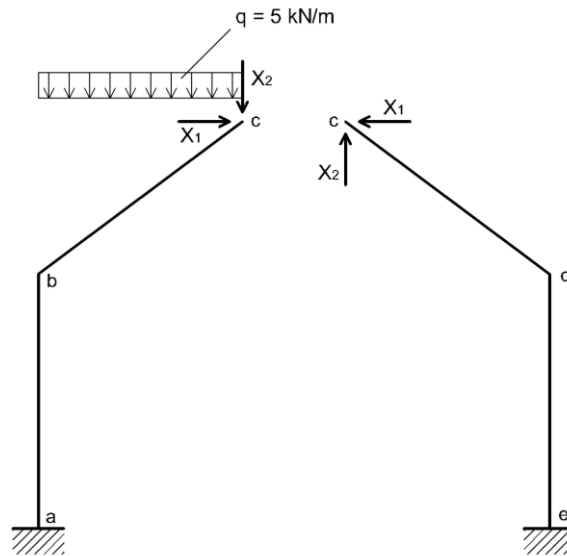
$$\begin{array}{lll} \sum F_{x,i}^P = 0 & R_{cx} - X_1 = 0 & R_{cx} = -3,538 \text{ kN} \\ \sum M_{c,i}^P = 0 & X_1 \cdot 8 + X_2 + R_{ez} \cdot 4 = 0 & R_{ez} = 4,688 \text{ kN} \\ \sum F_{z,i}^P = 0 & R_{ez} + R_{cz} = 0 & R_{cz} = -4,688 \text{ kN} \\ \sum F_{x,i}^L = 0 & R_{cx} + R_{ax} = 0 & R_{ax} = 3,538 \text{ kN} \\ \sum F_{z,i}^L = 0 & R_{az} - R_{cz} - G = 0 & R_{az} = 15,312 \text{ kN} \\ \sum M_{a,i}^P = 0 & M_a + R_{cz} \cdot 4 + R_{cx} \cdot 8 + G \cdot 2 = 0 & M_a = 7,056 \text{ kNm} \end{array}$$



Obr. 11.12: Výsledné průběhy vnitřních sil

b) základní soustava vznikne odebráním vnitřních vazeb

Základní soustava: konstrukce je rozdělena v kloubu na dvě části.



Obr. 11.13 Základní staticky určitá soustava

Deformační podmínky: vzájemné posuny obou konců jsou nulové

Základní staticky určitá soustava se vytvoří odebráním vazeb zajišťujících nulový vzájemný posun konců prutů v kloubu c. Vazby se nahradí reakcí vnitřních vazeb silami X_1 a X_2 , které působí opačně na oba konce prutů, podobně jako vnitřní síly.

Deformační podmínky představují rovnost přemístění (vodorovný posun u , svislý posun w) v levé a pravé části v místě kloubu.

$$u_c^L = u_c^P$$

$$w_c^L = w_c^P$$

Vzhledem k opačnému působení reakcí na oba konce prutů svislé posuny zleva a zprava bodu b můžeme vyjádřit

$$\delta_1^L = u^L \quad \dots \text{směřuje doprava}$$

$$\delta_1^P = -u^P \quad \dots \text{směřuje doleva}$$

$$\delta_2^L = w^L \quad \dots \text{směřuje dolů}$$

$$\delta_2^P = -w^P \quad \dots \text{směřuje nahoru}$$

po dosazení dostaneme

$$\delta_1^L + \delta_1^P = \delta_1 = 0$$

$$\delta_2^L + \delta_2^P = \delta_2 = 0$$

Rovnice vyjadřují, že vzájemný posun obou konců prutů je nulový a není nutné rozdělovat konstrukci na levou a pravou část při integraci přemístění. Pro názornost toto rozdělení bude provedeno.

Posuny na levé části jsou dány vlivem zatížení a reakcí X_1 a X_2 .

$$\delta_1^L = \delta_{1,0}^L + \delta_{1,1}^L X_1 + \delta_{1,2}^L X_2$$

$$\delta_2^L = \delta_{2,0}^L + \delta_{2,1}^L X_1 + \delta_{2,2}^L X_2$$

Obdobně posuny na pravé části

$$\delta_1^P = \delta_{1,0}^P + \delta_{1,1}^P X_1 + \delta_{1,2}^P X_2$$

$$\delta_2^P = \delta_{2,0}^P + \delta_{2,1}^P X_1 + \delta_{2,2}^P X_2$$

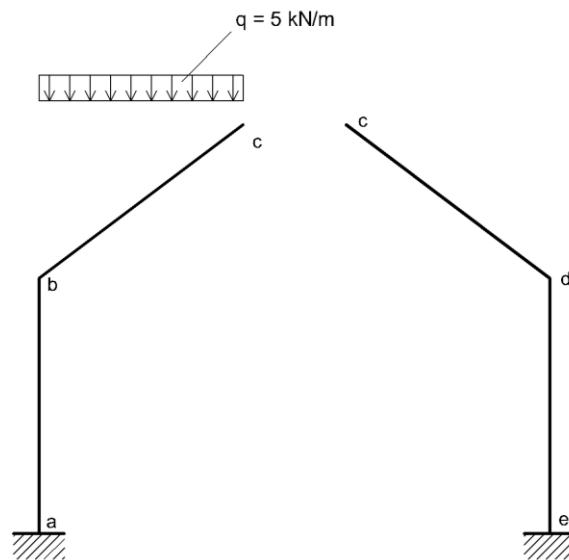
Po dosazení se získají kanonické rovnice pro určení neznámých sil X_1 a X_2 .

$$(\delta_{10}^L + \delta_{10}^P) + (\delta_{11}^L + \delta_{11}^P)X_1 + (\delta_{12}^L + \delta_{12}^P)X_2 = 0$$

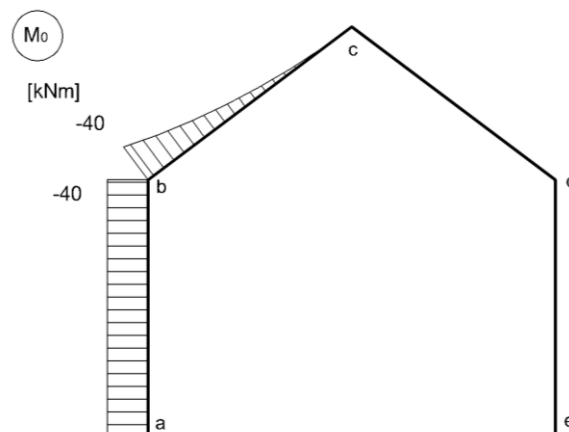
$$(\delta_{20}^L + \delta_{20}^P) + (\delta_{21}^L + \delta_{21}^P)X_1 + (\delta_{22}^L + \delta_{22}^P)X_2 = 0$$

Základní soustava se zatíží třemi zatěžovacími stavy.

Zatěžovací stav 0 – Původní zatížení

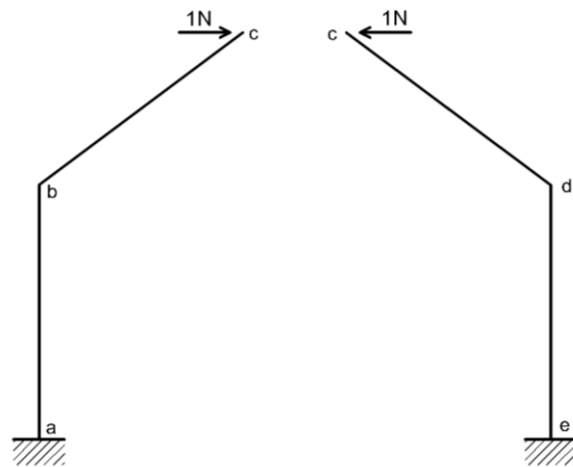


Obr. 11.14: Původní zatížení základní soustavy

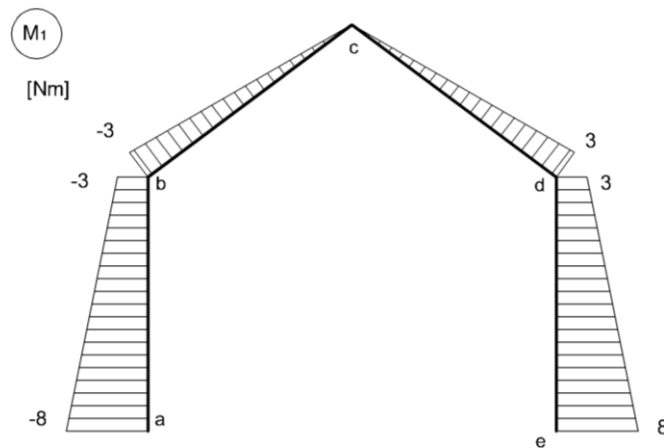


Obr. 11.15: Původní zatížení základní soustavy – ohybové momenty

Zatěžovací stav 1 – Jednotková síla ve směru neznámé síly X_1

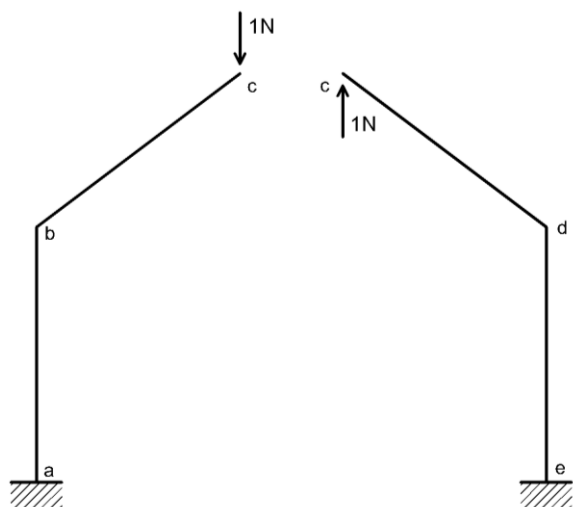


Obr. 11.16: Zatížení základní soustavy jednotkovou silou ve směru X_1

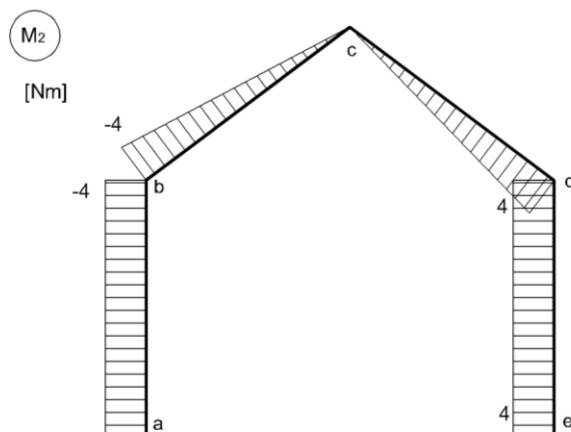


Obr. 11.17: Zatížení základní soustavy jednotkovou silou ve směru X_1 - ohybové momenty

Zatěžovací stav 2 – Jednotková síla ve směru neznámé síly X_2



Obr. 11.18: Zatížení základní soustavy jednotkovou silou ve směru X_2

Obr. 11.19: Zatížení základní soustavy jednotkovou silou ve směru X_2 - ohybové momenty

Výpočet přemístění

$$\delta_{10}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{2} M_{a,0} (M_{a,1} + M_{ba,1}) L_{ab} + \frac{1}{4} M_{bc,0} M_{bc,1} L_{bc} \right\}$$

$$\delta_{10}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{2} \cdot (-40 \cdot 10^3) \cdot (-3 - 8) \cdot 5 + \frac{1}{4} \cdot 40 \cdot 10^3 \cdot (-3) \cdot 5 \right\} = \frac{1250 \cdot 10^3}{EI}$$

$$\delta_{11}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{6} M_{ba,1} (2M_{ba,1} + M_{a,1}) L_{ab} + \frac{1}{6} M_{a,1} (2M_{a,1} + M_{ba,1}) L_{ab} + \frac{1}{3} M_{bc,1} M_{bc,1} L_{bc} \right\}$$

$$\delta_{11}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{6} \cdot (-3) \cdot ((2 \cdot (-3) - 8) \cdot 5 + \frac{1}{6} \cdot (-8) \cdot ((2 \cdot (-8) - 3) \cdot 5 + \frac{1}{3} \cdot (-3) \cdot (-3) \cdot 5) \right\} = \frac{176,667}{EI}$$

$$\delta_{12}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{3} M_{a,2} (M_{a,1} + M_{ba,1}) L_{ab} + \frac{1}{3} M_{bc,2} M_{bc,1} L_{bc} \right\}$$

$$\delta_{12}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{3} \cdot (-4) \cdot ((-8) - 3) \cdot 5 + \frac{1}{3} \cdot (-4) \cdot (-3) \cdot 5 \right\} = \frac{130}{EI}$$

$$\delta_{20}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{2} M_{a,2} M_{a,0} L_{ab} + \frac{1}{4} M_{bc,2} M_{bc,0} L_{bc} \right\}$$

$$\delta_{20}^L = \frac{1}{EI} \left\{ (-4) \cdot (-40 \cdot 10^3) \cdot 5 + \frac{1}{4} \cdot (-4) \cdot (-40 \cdot 10^3) \cdot 5 \right\} = \frac{1000 \cdot 10^3}{EI}$$

$$\delta_{22}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{2} M_{a,0} M_{a,1} L_{ab} + \frac{1}{4} M_{bc,2} M_{bc,0} L_{bc} \right\}$$

$$\delta_{22}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{2} \cdot (-4) \cdot (-40 \cdot 10^3) \cdot 5 + \frac{1}{4} \cdot (-3) \cdot (-40 \cdot 10^3) \cdot 5 \right\} = \frac{106,667 \cdot 10^3}{EI}$$

$$\delta_{10}^P = 0$$

$$\delta_{11}^P = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{3} M_{dc,1} M_{dc,1} L_{cd} + \frac{1}{6} M_{de,1} (2M_{de,1} + M_{e,1}) L_{de} + \frac{1}{6} M_{e,1} (2M_{e,1} + M_{de,1}) L_{de} \right\}$$

$$\delta_{11}^P = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{3} \cdot (-3) \cdot (-3) \cdot 5 + \frac{1}{6} \cdot (-3) \cdot ((2 \cdot (-3) - 8) \cdot 5) + \frac{1}{6} \cdot (-8) \cdot ((2 \cdot (-8) - 3) \cdot 5) \right\} = \frac{176,667}{EI}$$

$$\delta_{12}^P = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{3} \cdot M_{dc,2} \cdot M_{dc,1} \cdot L_{bc} + \frac{1}{3} \cdot M_{de,2} \cdot (M_{de,1} + M_{e,1}) \cdot L_{ab} \right\}$$

$$\delta_{12}^P = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{3} \cdot 4 \cdot (-3) \cdot 5 + \frac{1}{3} \cdot 4 \cdot ((-3) - 8) \cdot 5 \right\} = \frac{-130}{EI}$$

$$\delta_{20}^P = 0$$

$$\delta_{22}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{4} \cdot M_{dc,0} \cdot M_{dc,1} \cdot L_{bc} + \frac{1}{2} \cdot M_{de,2} \cdot M_{de,0} \cdot L_{de} \right\}$$

$$\delta_{22}^L = \frac{1}{EI} \left\{ \frac{1}{4} \cdot 4 \cdot (-40 \cdot 10^3) \cdot 5 + \frac{1}{2} \cdot 4 \cdot (-40 \cdot 10^3) \cdot 5 \right\} = \frac{106,667 \cdot 10^3}{EI}$$

Kanonické rovnice – deformační podmínky

$$(\delta_{10}^L + \delta_{10}^P) + (\delta_{11}^L + \delta_{11}^P)X_1 + (\delta_{12}^L + \delta_{12}^P)X_2 = 0$$

$$(\delta_{20}^L + \delta_{20}^P) + (\delta_{21}^L + \delta_{21}^P)X_1 + (\delta_{22}^L + \delta_{22}^P)X_2 = 0$$

$$(1250 \cdot 10^3 + 0) + (176,667 + 176,667)X_1 + (130 + 130)X_2 = 0$$

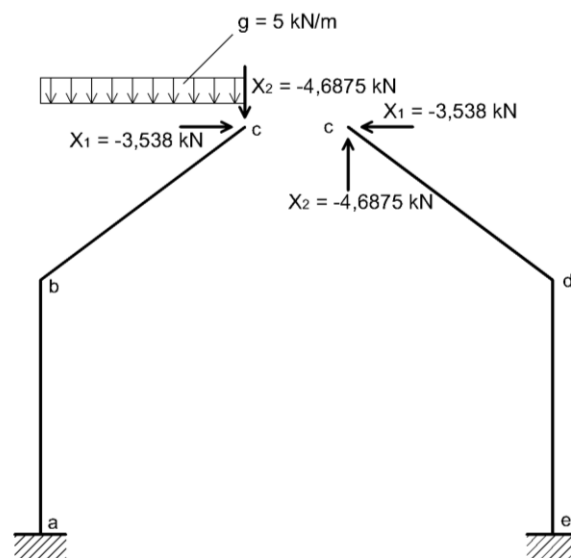
$$(1000 \cdot 10^3 + 0) + (130 + 130)X_1 + (106,667 + 106,667)X_2 = 0$$

Řešení

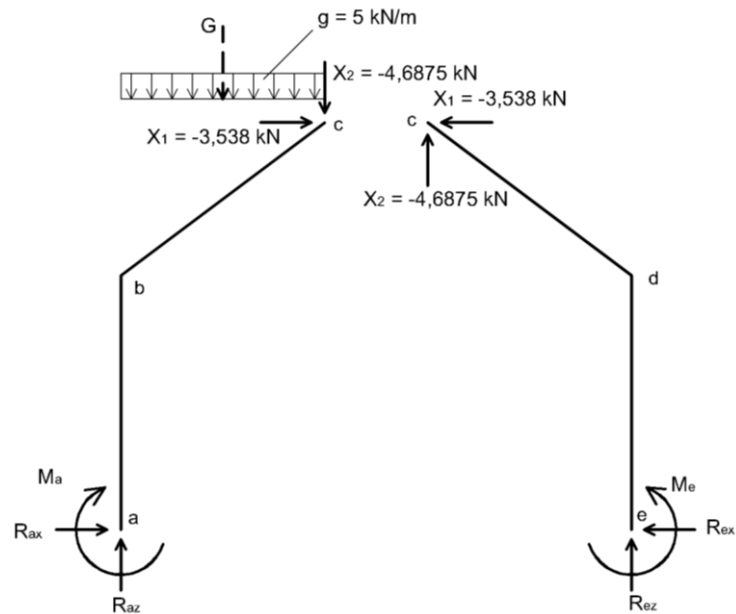
$$X_1 = -3,538 \cdot 10^3 \text{ N}$$

$$X_2 = -4,6875 \cdot 10^3 \text{ N}$$

Výpočet vnitřních sil



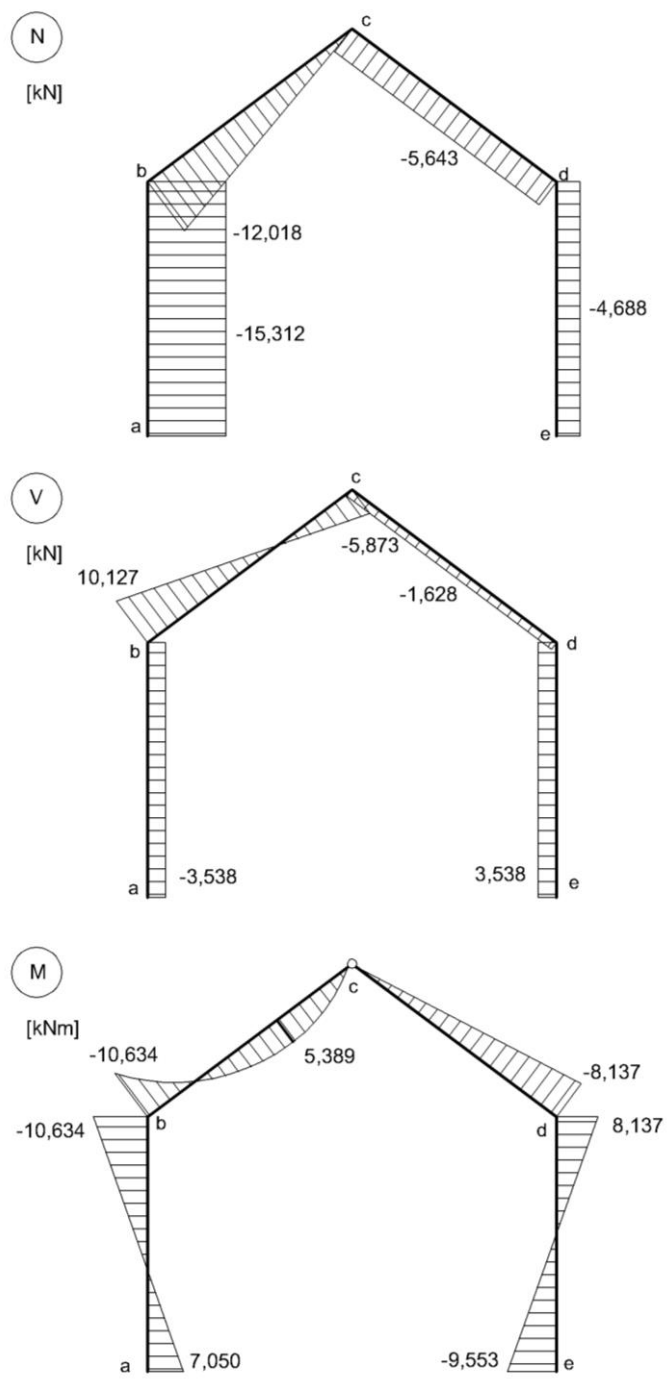
Obr. 11.20: Výsledné zatížení základní soustavy



Obr. 11.21: Výsledné zatížení základní soustavy – reakce

Výpočet reakcí vazeb

$$\begin{array}{lll}
 \sum F_{x,i}^P = 0 & R_{ex} + X_1 = 0 & R_{ex} = 3,538 \text{ kN} \\
 \sum F_{z,i}^P = 0 & R_{ez} + X_2 = 0 & R_{ez} = 4,688 \text{ kN} \\
 \sum M_{e,i}^P = 0 & X_1 \cdot 8 + M_e + X_2 \cdot 4 = 0 & M_e = -9,553 \text{ kNm} \\
 \sum F_{x,i}^L = 0 & X_1 + R_{ax} = 0 & R_{ax} = 3,538 \text{ kN} \\
 \sum F_{z,i}^L = 0 & R_{az} - X_2 - G = 0 & R_{az} = 15,312 \text{ kN} \\
 \sum M_{a,i}^P = 0 & M_a + X_2 \cdot 4 + X_1 \cdot 8 + G \cdot 2 = 0 & M_a = 7,056 \text{ kNm}
 \end{array}$$



Obr. 11.22: Výsledné průběhy vnitřních sil